### Corso di Laurea in Fisica

## A.A. 2011/12

# Meccanica

## Prova scritta – 4/4/2012

## Problema 1

La velocita' di un atleta in una gara di corsa puo' essere in certi casi rappresentata dalla funzione

$$v(t) = v_R \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

in cui  $v_R$ , velocita' di regime =  $11 \text{ m s}^{-1}$ , e  $\tau$ , costante di tempo = 1.5 s, sono costanti caratteristiche dell' atleta.

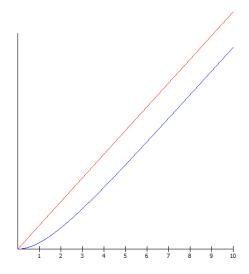
- a) Calcolare lo spazio percorso dall'atleta in un tempo T=10 s
- b) Rappresentare graficamente la legge oraria dell'atleta (spazio in funzione del tempo) e quella di un ipotetico atleta in moto rettilineo uniforme con velocita'  $v_R$

$$x(t) = \int_{0}^{t} v_{R} \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right) dt = v_{R} \left[ \int_{0}^{t} v_{R} dt - \int_{0}^{t} e^{-\frac{t}{\tau}} dt \right]$$

$$\to x(t) = v_{R} \left[ t - (-\tau) e^{-\frac{t}{\tau}} \right]_{0}^{t} = v_{R} \left[ t + \tau \left( e^{-\frac{t}{\tau}} - 1 \right) \right]$$

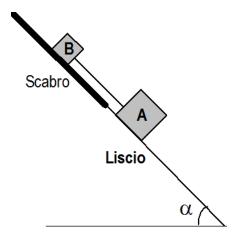
$$\to x(T) = v_{R} \left[ T + \tau \left( e^{-\frac{T}{\tau}} - 1 \right) \right] = 11 \cdot \left[ 10 + 1.5 \left( e^{-\frac{10}{1.5}} - 1 \right) \right] \quad m$$

$$\to x(T) \approx 11 \cdot \left[ 10 - 1.5 \right] = 93.5 \quad m$$



#### Problema 2

Due blocchi di massa  $m_A=0.6$  kg e  $m_B=m_A/2$  scivolano lungo un piano inclinato scabro ( $\alpha=45^{\circ}$ ,  $\mu_D=0.3$ ), uniti da un filo inestensibile e privo di massa di lunghezza l=0.5 m. All'istante t=0, con il filo in tensione e i due blocchi in movimento con velocita'  $v_0=4$   $ms^{-1}$ , il blocco A entra in un tratto privo di attrito



- a) Calcolare la tensione nel filo durante l'intervallo di tempo in cui solo *A* scivola nel tratto senza attrito
- b) Calcolare con quale velocita' B entra a sua volta nel tratto senza attrito

$$m_{A}a = m_{A}g \sin \alpha - T$$

$$m_{B}a = m_{B}g \sin \alpha + T - \mu_{D}N_{B}$$

$$N_{B} = m_{B}g \cos \alpha$$

$$\rightarrow (m_{A} + m_{B})a = (m_{A} + m_{B})g \sin \alpha - \mu_{D}m_{B}g \cos \alpha$$

$$\rightarrow a = g\left(\sin \alpha - \mu_{D}\frac{m_{B}}{m_{A} + m_{B}}\cos \alpha\right)$$

$$\rightarrow a = 9.81 \cdot \left(\frac{\sqrt{2}}{2} - 0.3\frac{1}{3}\frac{\sqrt{2}}{2}\right) = 9.81 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2}(1 - 0.1) \approx 6.22 \text{ ms}^{-2}$$

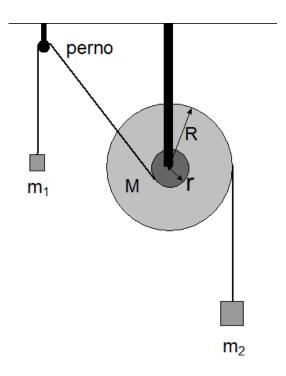
$$\rightarrow T = m_{A}(g \sin \alpha - a) \approx 0.6\left(9.81\frac{\sqrt{2}}{2} - 6.22\right)N \approx 0.42 N$$

$$x_A(t) = v_0 t + \frac{1}{2}at^2$$

Istante in cui B entra nel tratto liscio:

#### Problema 3

Su un cilindro omogeneo di massa M e raggio R, che puo' ruotare senza attrito attorno a un asse orizzontale, e' avvolta una fune inestensibile e priva di massa, al cui estremo e' attaccata una massa  $m_2$ ; sull'asse del cilndro e' fissato un secondo cilindro, di massa trascurabile e raggio r, solidale con il primo, sul quale e' avvolta una fune inestensibile e priva di massa, che passa al di sopra di un perno liscio e al cui estremo e' appesa la massa  $m_1$ . Il sistema viene lasciato libero all'istante iniziale in cui e' fermo.



- a) Calcolare le accelerazioni delle due masse  $m_1$   $m_2$
- b) Calcolare l'accelerazione di  $m_1$  dopo che  $m_2$  si e' fermata sul pavimento

$$m_{2}a_{2} = T_{2} - m_{2}g$$

$$m_{1}a_{1} = T_{1} - m_{1}g$$

$$M = -T_{2}R - T_{1}r$$

$$\therefore \alpha = \frac{a_{2}}{R} = \frac{a_{1}}{r}$$

$$T_{1} = m_{1}a_{1} + m_{1}g$$

$$T_{2} = m_{2}a_{2} + m_{2}g$$

$$I\alpha = \frac{1}{2}MR^{2}\alpha = -(m_{1}a_{1} + m_{1}g)r - (m_{2}a_{2} + m_{2}g)R$$

$$\frac{1}{2}MR^{2}\alpha = -(m_{1}\alpha r + m_{1}g)r - (m_{2}\alpha R + m_{2}g)R$$

$$\rightarrow \alpha \left(\frac{1}{2}MR^{2} + m_{1}r^{2} + m_{2}R^{2}\right) = -(m_{1}gr + m_{2}gR)$$

$$\rightarrow \alpha = -\frac{(m_{1}r + m_{2}R)g}{\frac{1}{2}MR^{2} + m_{1}r^{2} + m_{2}R^{2}}$$

$$\rightarrow a_{1} = \alpha r = -\frac{(m_{1}r + m_{2}R)gr}{\frac{1}{2}MR^{2} + m_{1}r^{2} + m_{2}R^{2}}$$

$$\rightarrow a_{2} = \alpha R = -\frac{(m_{1}r + m_{2}R)gR}{\frac{1}{2}MR^{2} + m_{1}r^{2} + m_{2}R^{2}}$$

$$\begin{split} m_{1}a_{1} &= T_{1} - m_{1}g \\ M &= -T_{1}r \\ \alpha &= \frac{a_{1}}{r} \\ &\to \begin{cases} T_{1} &= m_{1}a_{1} + m_{1}g \\ I\alpha &= \frac{1}{2}MR^{2}\alpha &= -(m_{1}a_{1} + m_{1}g)r \\ \to \frac{1}{2}MR^{2}\frac{a_{1}}{r} &= -(m_{1}a_{1} + m_{1}g)r \\ \to a_{1} &= -\frac{2(m_{1}a_{1} + m_{1}g)r^{2}}{MR^{2}} \\ \to a_{1}\left(1 + 2\frac{m_{1}r^{2}}{MR^{2}}\right) &= -g\frac{2m_{1}r^{2}}{MR^{2}} \\ \to a_{1} &= -g\frac{2m_{1}r^{2}}{MR^{2} + 2m_{1}r^{2}} \end{split}$$