

Scattering

Cinematica Relativistica

III – Evoluzione temporale, perturbazioni, regola d'oro n. 2

Scattering in MQ

Scattering:

Mezzo principale per lo studio della struttura dei sistemi microscopici

Sistemi microscopici:

Richiedono l'uso della meccanica quantistica

Due approcci diversi per un unico problema:

Formalismo *indipendente dal tempo*

Processo stazionario (fittizio, 'somma' di tanti processi non stazionari))

Formalismo *dipendente dal tempo*

Processo non stazionario (reale)

Evoluzione temporale in MQ - I

Stati e osservabili:

Diverse descrizioni equivalenti per l'evoluzione temporale

Tutte forniscono gli stessi elementi di matrice per le osservabili, uniche quantità fisiche confrontabili con le misure

Operatore fondamentale:

$U(t, t_0)$ Operatore di evoluzione

Unitario, noto anche come *propagatore*

Proprietà generali di simmetria portano a specificare U

Evoluzione temporale in MQ - II

Eq. differenziale cui soddisfa l'operatore U

$$i\hbar \frac{\partial U(t, t_0)}{\partial t} = HU(t, t_0) \quad \text{Eq. differenziale}$$

$$U(t_0, t_0) = 1 \quad \text{Condizione iniziale}$$

Caso 1: H non dipende da t

$$\rightarrow U(t, t_0) = e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)}$$

Caso 2: H dipende da t , e $[H(t_1), H(t_2)] = 0$

$$\rightarrow U(t, t_0) = e^{-\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t H(t') dt'}$$

Caso 3: H dipende da t , e $[H(t_1), H(t_2)] \neq 0$

$$\rightarrow U(t, t_0) = 1 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(-\frac{i}{\hbar}\right)^n \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 \cdots \int_{t_0}^{t_{n-1}} dt_n H(t_1) H(t_2) \cdots H(t_n)$$

Evoluzione temporale in MQ - III

Es.: $H = a\boldsymbol{\sigma} \cdot \mathbf{B}$, \mathbf{B} costante

$$\rightarrow U(t, t_0) = e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)} = e^{-\frac{ia}{\hbar} \boldsymbol{\sigma} \cdot \mathbf{B}(t-t_0)}$$

Es.: $H = a\boldsymbol{\sigma} \cdot \mathbf{B}$, \mathbf{B} variabile in modulo, costante in direzione

$$\rightarrow U(t, t_0) = e^{-\frac{i}{\hbar} \int_{t_0}^t H(t') dt'} = e^{-\frac{ia}{\hbar} \left[\sigma_x \int_{t_0}^t B_x(t') dt' + \sigma_y \int_{t_0}^t B_y(t') dt' + \sigma_z \int_{t_0}^t B_z(t') dt' \right]}$$

Es.: $H = a\boldsymbol{\sigma} \cdot \mathbf{B}$, \mathbf{B} variabile in modulo e in direzione

Non discusso (v. prima)

Evoluzione temporale in MQ - III

Descrizione di Schrodinger:

Gli stati evolvono nel tempo

Le osservabili (operatori) restano costanti

$$|\psi(t)\rangle_s = U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle$$

L'operatore di evoluzione
agisce sugli stati

$$\rightarrow i\hbar \frac{\partial}{\partial t} (U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle) = H (U(t, t_0) |\psi(t_0)\rangle) \quad \text{Eq. di Schrodinger}$$

$$\rightarrow |\psi(t)\rangle_s = e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)} |\psi(t_0)\rangle$$

$$O_s(t) = O(t_0)$$

$$\rightarrow {}_s \langle \psi(t) | O_s(t) | \psi(t) \rangle_s = {}_s \langle \psi(t) | O(t_0) | \psi(t) \rangle_s = \langle \psi(t_0) | U^\dagger(t, t_0) O(t_0) U(t, t_0) | \psi(t_0) \rangle$$

$$\rightarrow {}_s \langle \psi(t) | O_s(t) | \psi(t) \rangle_s = \langle \psi(t_0) | e^{+\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)} O(t_0) e^{-\frac{i}{\hbar} H(t-t_0)} | \psi(t_0) \rangle$$

Evoluzione temporale in MQ - IV

Descrizione di Heisenberg:

Gli stati restano costanti

Le osservabili (operatori) evolvono nel tempo

$$|\psi(t)\rangle_H = |\psi(t_0)\rangle$$

$$O_H(t) = U(t, t_0) O(t_0) U^\dagger(t, t_0)$$

L'operatore di evoluzione agisce sugli *operatori*

$$\rightarrow O_H(t) = e^{+\frac{i}{\hbar}H(t-t_0)} O(t_0) e^{-\frac{i}{\hbar}H(t-t_0)}$$

$$\rightarrow i\hbar \frac{dO_H(t)}{dt} = [O_H(t), H] \quad \text{Eq. di Heisenberg}$$

$$\rightarrow {}_H \langle \psi(t) | O_H(t) | \psi(t) \rangle_H = \langle \psi(t_0) | e^{+\frac{i}{\hbar}H(t-t_0)} O(t_0) e^{-\frac{i}{\hbar}H(t-t_0)} | \psi(t_0) \rangle$$

Evoluzione temporale in MQ - V

Esempio: Mom. magnetico in c. esterno costante

$$H = -\boldsymbol{\mu} \cdot \mathbf{B}$$

$$B = (B, 0, 0) \rightarrow H = -\frac{1}{2}\mu B \sigma_x = -\frac{1}{2}\mu B \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Operatore di evoluzione:

$$U(t) = e^{-iHt} = e^{\frac{i\mu B t}{2}\sigma_x} = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(i \frac{\mu B}{2} t \right)^n (\sigma_x)^n$$

$$\rightarrow U(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(2n)!} \left(i \frac{\mu B}{2} t \right)^{2n} (\sigma_x)^{2n} + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(2n+1)!} \left(i \frac{\mu B}{2} t \right)^{2n+1} (\sigma_x)^{2n+1}$$

$$\left. \begin{array}{l} \sigma_x^{2n} = 1 \\ \sigma_x^{2n+1} = \sigma_x \end{array} \right\} \rightarrow U(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(2n)!} \left(i \frac{\mu B}{2} t \right)^{2n} \cdot 1 + \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{(2n+1)!} \left(i \frac{\mu B}{2} t \right)^{2n+1} \cdot \sigma_x$$

$$\rightarrow U(t) = \cos\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \cdot 1 + \sin\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \cdot \sigma_x = \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\mu B}{2}t\right) & i \sin\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \\ i \sin\left(\frac{\mu B}{2}t\right) & \cos\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \end{pmatrix}$$

Evoluzione temporale in MQ - VI

Descrizione alla Schrodinger:

$$|\psi(0)\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$|\psi(t)\rangle = U(t)|\psi(0)\rangle = \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\mu B}{2}t\right) & i \sin\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \\ i \sin\left(\frac{\mu B}{2}t\right) & \cos\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow |\psi(t)\rangle = \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \\ i \sin\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \end{pmatrix}, \langle\psi(t)| = \left(\cos\left(\frac{\mu B}{2}t\right), -i \sin\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \right)$$

$$s_z(t) = s_z(0) = \frac{\sigma_z}{2}$$

$$\rightarrow \langle\psi(t)|s_z(t)|\psi(t)\rangle = \langle\psi(t)|\frac{\sigma_z}{2}|\psi(t)\rangle$$

$$\rightarrow \langle\psi(t)|\frac{\sigma_z}{2}|\psi(t)\rangle = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\mu B}{2}t\right) & -i \sin\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \\ i \sin\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \langle\psi(t)|\frac{\sigma_z}{2}|\psi(t)\rangle = \frac{1}{2} \left[\cos^2\left(\frac{\mu B}{2}t\right) - \sin^2\left(\frac{\mu B}{2}t\right) \right] = \frac{1}{2} \cos(\mu B t)$$

Evoluzione temporale in MQ - VII

Descrizione alla Heisenberg:

$$|\psi(t)\rangle = |\psi(0)\rangle = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$s_z(t) = U^\dagger(t) s_z(0) U(t) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\mu B}{2} t\right) & -i \sin\left(\frac{\mu B}{2} t\right) \\ -i \sin\left(\frac{\mu B}{2} t\right) & \cos\left(\frac{\mu B}{2} t\right) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\mu B}{2} t\right) & i \sin\left(\frac{\mu B}{2} t\right) \\ i \sin\left(\frac{\mu B}{2} t\right) & \cos\left(\frac{\mu B}{2} t\right) \end{pmatrix} \rightarrow$$

$$\rightarrow s_z(t) = \frac{1}{2} [\cos(\mu B t) \sigma_z - \sin(\mu B t) \sigma_y] = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} \cos(\mu B t) & i \sin(\mu B t) \\ -i \sin(\mu B t) & -\cos(\mu B t) \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \langle \psi(0) | s_z(t) | \psi(0) \rangle = \frac{1}{2} \cos \mu B t$$

Stati e operatori evolvono diversamente
Gli elementi di matrice sono identici

Rappresentazione di interazione

Rapp. di interazione (Dirac):

Intermedia fra descrizione di Schrodinger e di Heisenberg

Utile quando

$$H = H_0 + H'$$

H_0 termine libero

H' termine di interazione

Evoluzione di osservabili e stati:

Entrambe le categorie variano nel tempo

$$i \frac{\partial}{\partial t} |\psi(t)\rangle_I = H_I |\psi(t)\rangle_I$$

$$\frac{dO_I}{dt} = i[H_0, O_I]$$

Sviluppo perturbativo - I

Operatore di evoluzione: diverso per stati e osservabili

Evoluzione osservabili: generata da Hamiltoniano imperturbato

$$O_I(t) = U_I^{(o)\dagger}(t, t_0) O_I(t_0) U_I^{(o)}(t, t_0) = e^{iH_0 t} O_I(t_0) e^{-iH_0 t}$$

$$H_I' = e^{iH_0 t} H' e^{-iH_0 t}$$

Evoluzione stati: generata da perturbazione

$$i \frac{d}{dt} U_I^{(s)}(t, t_0) = H_I' U_I^{(s)}(t, t_0)$$

Eq. differenziale per U_I : ??

Senso chiaro se si considerano i suoi elementi di matrice:

Normali funzioni di t

Cond. iniziale:

$$U(t_0, t_0) = 1 \text{ Op. identita'}$$

Soluzione esatta difficile da trovare, tranne in pochi casi

Quindi: Approssimazioni successive

Sviluppo perturbativo - II

Trasformazione:

Eq. differenziale + Cond. iniziale \rightarrow Eq. integrale

$$\left. \begin{array}{l} i \frac{d}{dt} U_I^{(s)}(t, t_0) = H_I'(t) U_I^{(s)}(t, t_0) \\ U_I^{(s)}(t_0, t_0) = 1 \end{array} \right\} \rightarrow U_I^{(s)}(t, t_0) = 1 - i \int_{t_0}^t H_I'(t') U_I^{(s)}(t', t_0) dt'$$

Eq. integrale: Soluzione iterativa

Si sostituisce nell'integrale a $U_I^{(s)}$ una sua approssimazione

Ordine 0: $U_I^{(s)} = 1$

Sviluppo perturbativo - III

Operatore di evoluzione come somma di contributi perturbativi:

$$U_I(t) = \sum_{n=0}^{\infty} U_I^{(n)}(t)$$

Ordine 0: Si prende nell'integrale $U_I(t') = 0$

$$\rightarrow U_I^{(0)}(t) = 1$$

Per semplicità di scrittura:

$$t_0 = 0, \text{ ~~} \times \text{ }~~$$

$$\rightarrow U_I^{(s)}(t, t_0) \rightarrow U_I(t)$$

Ordine 1: Si prende nell'integrale $U_I(t') = U_I^{(0)}(t) = 1$

$$\rightarrow U_I^{(1)}(t) = -i \int_0^t dt_1 H_I'(t_1)$$

Ordine 2: Si prende nell'integrale $U_I(t') = U_I^{(1)}(t) = -i \int_0^{t'} dt_1 H_I'(t_1)$

$$\rightarrow U_I^{(2)}(t) = (-i)^2 \int_0^t dt_1 H_I'(t_1) \int_0^{t_1} dt_2 H_I'(t_2)$$

etc

Sviluppo perturbativo - IV

Interazione a tempi lunghi, nel passato e nel futuro: nulla
Quindi:

$|i\rangle, |f\rangle$: Stati asintotici, autostati di H_0

Ampiezza di transizione fra $|i\rangle$ e $|f\rangle$:

$$e^{-iH_0 t_0} |i\rangle = e^{-iE_i t_0} |i\rangle$$

$$\langle f | e^{+iH_0 t} = \langle f | e^{+iE_f t}$$

$$A_{fi}(t, t_0) = \sum_{n=0}^{\infty} A_{fi}^{(n)}(t, t_0) = \langle f | U_I(t, t_0) | i \rangle$$

$$H_I'(t) = e^{iH_0 t} H'(t) e^{-iH_0 t}$$

Sviluppo perturbativo - V

Primi termini nello sviluppo perturbativo dell'ampiezza di transizione:

$$A_{fi}^{(0)}(t, t_0) = \langle f | 1 | i \rangle e^{+i(E_f t - E_i t_0)} = \delta_{fi} e^{+iE_i(t-t_0)}$$

$$A_{fi}^{(1)}(t, t_0) = -i \langle f | \int_{t_0}^t dt_1 e^{+iE_f t_1} H'(t_1) e^{-iE_i t_1} | i \rangle$$

$$A_{fi}^{(2)}(t, t_0) = (-i)^2 \langle f | \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} e^{+iE_f t_1} H'(t_1) e^{-iH_0 t_1} e^{+iH_0 t_2} H'(t_2) e^{-iE_i t_2} dt_2 | i \rangle =$$

$$e^{-iH_0(t_1-t_2)} = \sum_a e^{-iE_a(t_1-t_2)} | a \rangle \langle a | \quad \{ | a \rangle, a = 0, 1, \dots \}: \quad \text{Insieme completo di stati base}$$

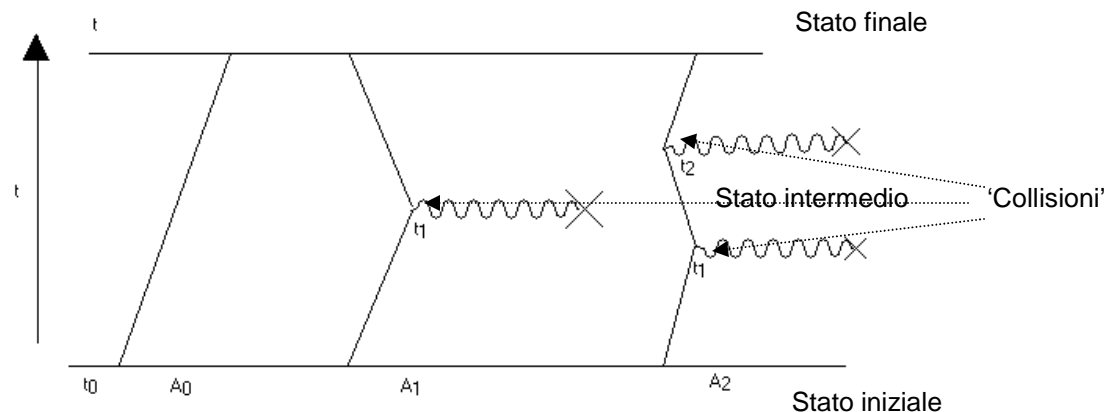
$$A_{fi}^{(2)}(t, t_0) = (-i)^2 \sum_a \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 e^{+i(E_f - E_a)t_1} \langle f | H'(t_1) | a \rangle e^{+i(E_a - E_i)t_2} \langle a | H'(t_2) | i \rangle$$

La somma su a e' sugli *stati intermedi* in cui si puo' trovare il sistema fra le 2 interazioni con la perturbazione

Sviluppo perturbativo - VI

Quadro semplificato:

- *All'ordine perturbativo n -esimo, il sistema evolve liberamente, interagendo attraverso n 'collisioni' istantanee con la perturbazione*
- *Gli istanti delle 'collisioni' non sono definiti, quindi si somma su tutti gli istanti possibili*
- *Per $n \geq 2$, il sistema rimane, fra due 'collisioni' successive, in uno stato intermedio (virtuale) violando la conservazione dell'energia*
- *Lo stato intermedio non e' definito, quindi si somma su tutti gli stati possibili*



Perturbazione costante

Si considera il caso in cui H' non dipende da t .

$$A_{fi}^{(1)}(t, t_0) = A_{fi}^{(1)}(t, t_0) = -i \langle f | \int_{t_0}^t dt_1 e^{+iE_f t_1} H' e^{-iE_i t_1} | i \rangle$$

$$\rightarrow A_{fi}^{(1)}(t, t_0) = -i \langle f | H' | i \rangle \int_{t_0}^t dt_1 e^{+i(E_f - E_i)t_1}$$

$$A_{fi}^{(2)}(t, t_0) = (-i)^2 \sum_a \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 e^{+i(E_f - E_a)t_1} \langle f | H' | a \rangle e^{+i(E_a - E_i)t_2} \langle a | H' | i \rangle$$

$$\rightarrow A_{fi}^{(2)}(t, t_0) = (-i)^2 \sum_a \langle f | H' | a \rangle \langle a | H' | i \rangle \int_{t_0}^t dt_1 \int_{t_0}^{t_1} dt_2 e^{+i(E_a - E_i)t_1} e^{+i(E_f - E_a)t_2}$$

Matrice S

$$S_{fi} = \lim_{\substack{t \rightarrow \infty \\ t_0 \rightarrow -\infty}} \sum_{n=0}^{\infty} A_{fi}^{(n)}(t-t_0) = \sum_{n=0}^{\infty} \lim_{\substack{t \rightarrow \infty \\ t_0 \rightarrow -\infty}} A_{fi}^{(n)}(t-t_0) = \sum_{n=0}^{\infty} S_{fi}^{(n)}$$

Per il caso della perturbazione costante:

$$S_{fi}^{(0)} = \langle f | i \rangle = \delta_{fi}$$

$$S_{fi}^{(1)} = -i \langle f | H' | i \rangle \lim_{\substack{t \rightarrow \infty \\ t_0 \rightarrow -\infty}} \int_{t_0}^t dt_1 e^{+i(E_f - E_i)t_1}$$

Limiti un po' complicati...
Si possono fare con vari trucchi

$$= -i(2\pi)\delta(E_i - E_f)\langle f | H' | i \rangle$$

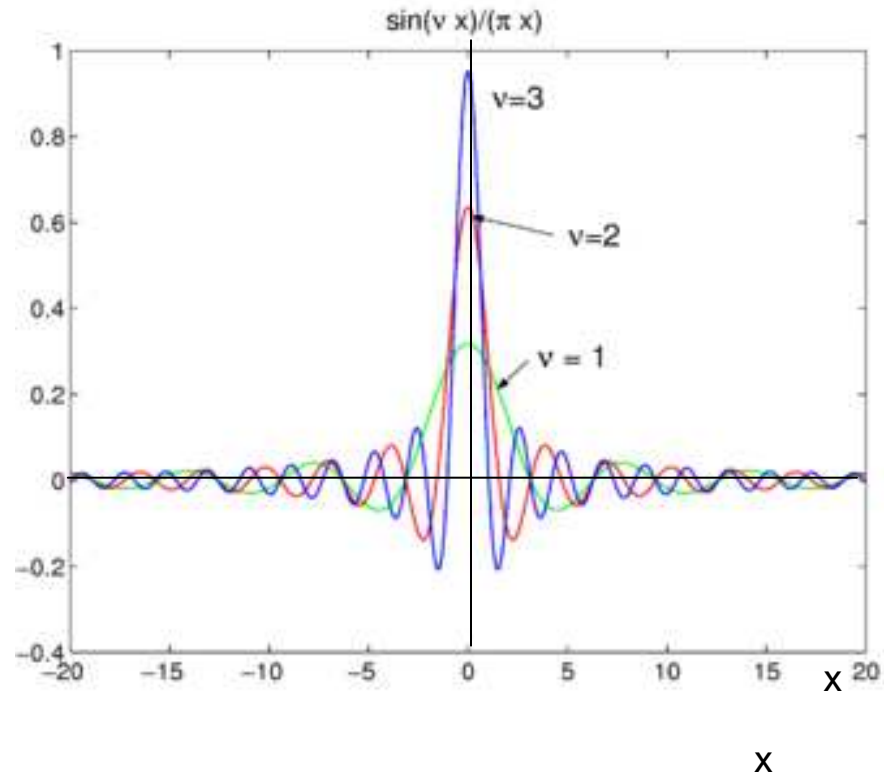
$$S_{fi}^{(2)} = (-i)^2 \sum_a \langle f | H' | a \rangle \langle a | H' | i \rangle \lim_{\substack{t \rightarrow \infty \\ t_0 \rightarrow -\infty}} \int_{t_0}^t dt_2 \int_{t_0}^{t_2} dt_1 e^{+i(E_f - E_a)t_2} e^{+i(E_a - E_i)t_1}$$

$$= (-i)^2 (2\pi)(-i)\delta(E_i - E_f) \sum_a \frac{\langle f | H' | a \rangle \langle a | H' | i \rangle}{E_i - E_a}$$

.....

Una rappresentazione della δ

$$\delta(x) = \lim_{\nu \rightarrow \infty} \frac{\sin \nu x}{\pi x}$$



Matrice T

Si possono (in pratica solo idealmente) sommare tutti i contributi perturbativi, ottenendo:

$$S_{fi} \equiv \delta_{fi} - 2\pi i \delta(E_f - E_i) T_{fi} \equiv \delta_{fi} - M_{fi}$$

T e' la *matrice di transizione*

Nella matrice *T*, scorporati:

Contributo di non interazione

Fattore cinematico legato a conservazione dell'energia

Limitandosi ai primi 2 ordini perturbativi:

$$T_{fi} \simeq \langle f | H' | i \rangle + \sum_a \frac{\langle f | H' | a \rangle \langle a | H' | i \rangle}{(E_a - E_i)} + \dots$$

Probabilità di transizione - I

$$A_{fi}^{(0)}(t, t_0) = \langle f | 1 | i \rangle e^{-i(E_f t - E_i t_0)} = \delta_{fi} e^{-iE_i(t-t_0)}$$

$$\rightarrow \left| A_{fi}^{(0)}(t, t_0) \right|^2 = 1$$

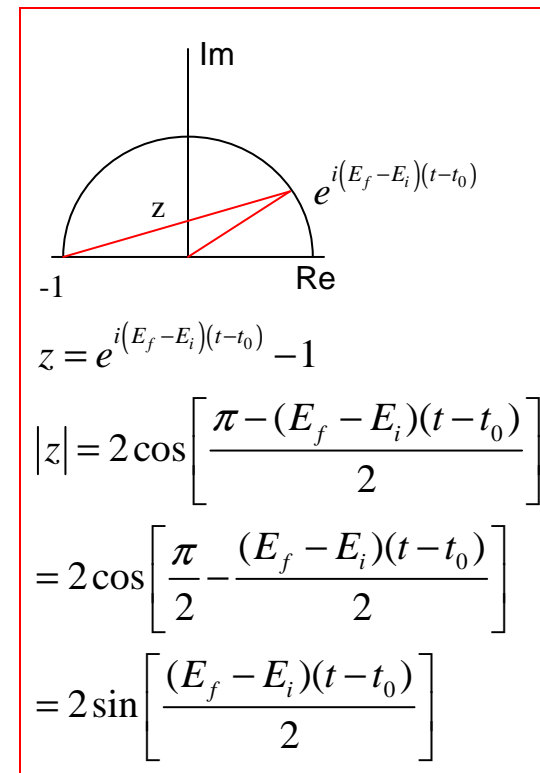
$$A_{fi}^{(1)}(t, t_0) = -i \int_{t_0}^t dt_1 e^{-iE_f(t-t_1)} \langle f | H' | i \rangle e^{-iE_i(t_1-t_0)} = \frac{e^{-iE_i(t-t_0)} - e^{-iE_f(t-t_0)}}{E_f - E_i} \langle f | H' | i \rangle$$

$$\left| A_{fi}^{(1)}(t, t_0) \right| = \left| \langle f | H' | i \rangle \left| \frac{e^{-iE_f(t-t_0)} \left(e^{-i[E_i(t-t_0) - E_f(t-t_0)]} - 1 \right)}{E_f - E_i} \right| \right|$$

$$= \left| \langle f | H' | i \rangle \left| \frac{e^{+i[(E_f - E_i)(t-t_0)]} - 1}{E_f - E_i} \right| \right|$$

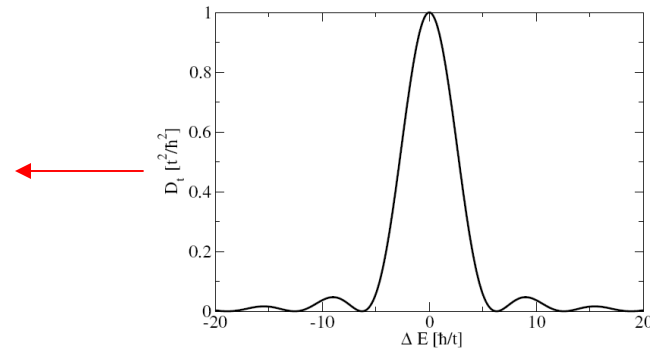
$$\rightarrow \left| A_{fi}^{(1)}(t, t_0) \right|^2 = \left| \langle f | H' | i \rangle \right|^2 \frac{\sin^2 \left(\frac{(E_f - E_i)(t-t_0)}{2} \right)}{\left(\frac{E_f - E_i}{2} \right)^2}$$

All'ordine 0 la transizione avviene solo se $i = f$,
Ossia: Ordine 0 = Nessuna transizione

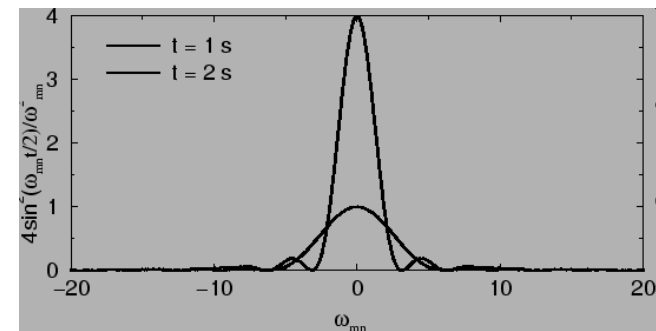


Probabilità di transizione - II

$$\left| A_{fi}^{(1)}(t, t_0) \right|^2 = \left| \langle f | H' | i \rangle \right|^2 \frac{\sin^2 \left(\frac{E_f - E_i}{2} (t - t_0) \right)}{\left(\frac{E_f - E_i}{2} \right)^2}$$



$$W_{fi} = \lim_{\substack{t \rightarrow \infty \\ t_0 \rightarrow -\infty}} \left| \langle f | H' | i \rangle \right|^2 \frac{\sin^2 \left[\frac{E_f - E_i}{2} (t - t_0) \right]}{\left(\frac{E_f - E_i}{2} \right)^2}$$



$$\rightarrow W_{fi} = 2\pi (t - t_0) \left| \langle f | H' | i \rangle \right|^2 \delta(E_f - E_i)$$

Prob. di transizione per unità di tempo:

$$\rightarrow w_{fi} = \frac{W_{fi}}{t - t_0} = 2\pi \left| \langle f | H' | i \rangle \right|^2 \delta(E_f - E_i)$$

All'ordine 1 la transizione avviene se $E_i = E_f$

Probabilità di transizione - III

Prob. di transizione per unità di tempo, al II ordine perturbativo:

$$w_{fi} = 2\pi \left| \langle f | H' | i \rangle + \sum_a \frac{\langle f | H' | a \rangle \langle a | H' | i \rangle}{E_i^{(0)} - E_a^{(0)}} \right|^2 \delta(E_f - E_i)$$

Quando è importante considerare ordini perturbativi > 1 ?

- a) Quando l'elemento di matrice al I ordine è $= 0$
(P.es. per motivi di simmetria)
- b) Quando è necessaria elevata accuratezza

Nota importante:

Tutti gli elementi di matrice di processi relativistici fra particelle reali sono come minimo del II ordine; quelli del I ordine non conservano E, p

L'arte del gioco di prestigio

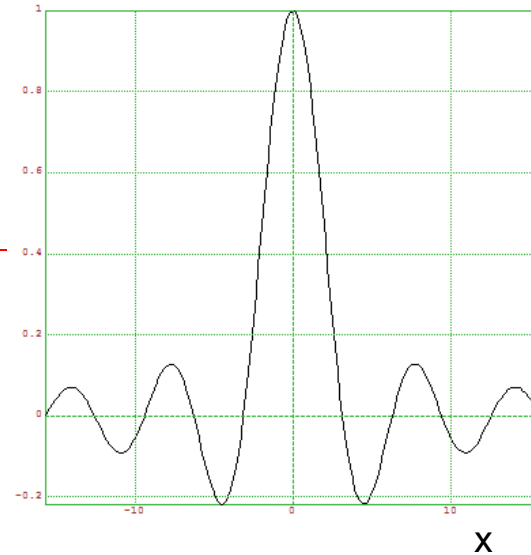
Ricordando:

$$\lim_{\nu \rightarrow \infty} \frac{\sin \nu x}{\pi x} = \delta(x), \quad \lim_{x \rightarrow 0} \frac{\sin \nu x}{\pi x} = \frac{\nu}{\pi}$$

Si trova, in modo poco rigoroso:

$$\lim_{\nu \rightarrow \infty} \frac{\sin\left(\frac{\nu x}{2}\right)}{\frac{\pi x}{2}} \frac{\sin\left(\frac{\nu x}{2}\right)}{\frac{\pi x}{2}} = \delta\left(\frac{x}{2}\right) \frac{\sin\left(\frac{\nu x}{2}\right)}{\frac{\pi x}{2}} = 2\delta(x) \frac{\sin\left(\frac{\nu x}{2}\right)}{\frac{\pi x}{2}} = 2\frac{\nu}{\pi} \delta(x)$$

$$\rightarrow \lim_{(t-t_0) \rightarrow \infty} \frac{\sin^2\left[\frac{E_f - E_i}{2}(t-t_0)\right]}{\left(\frac{E_f - E_i}{2}\right)^2} = 2\pi(t-t_0)\delta(E_f - E_i)$$



1) Avere a fattore la δ costringe la funzione ad assumere il suo valore limite per $x \rightarrow 0$
Hmmm....

2) Il limite per $t-t_0 \rightarrow \infty$ contiene il fattore $t-t_0$, evidentemente divergente: ma questa e' solo l'approssimazione all'ordine 1

Hmmm...

Regola d'oro n. 2 - I

Trattazione svolta: Stati $|In\rangle$ e $|Out\rangle$ appartenenti allo spettro discreto
Molto spesso: $|Out\rangle$ appartenente allo spettro continuo (cfr. scattering)

In questo caso:

Prob. di transizione verso uno stato \rightarrow Prob. di transizione verso un gruppo di stati

Es.: Diversi stati finali con la stessa energia E_f . Allora:

$$W = \sum_{n=1,N} w_{f(n)i} = \sum_{n=1,N} 2\pi \left| \langle f(n) | V | i \rangle \right|^2 \delta(E_f - E_i)$$

NB Nel caso di transizioni verso lo spettro discreto, la presenza della δ e' ovviamente alquanto fastidiosa...

Regola d'oro n. 2 - II

Se gli stati finali costituiscono un continuo:

Prob. (infinitesima) di transizione verso un "intervallo (infinitesimo) di stati"

Al I ordine: regola d'oro n. 2 (Dirac, Fermi)

$$dW = 2\pi |\langle f | V | i \rangle|^2 \delta(E_f - E_i) dn \quad n \text{ variabile continua}$$

$$\rightarrow W = \int_{\text{stati}} 2\pi |\langle f | V | i \rangle|^2 \delta(E_f - E_i) dn = \int_{\text{energia finale}} 2\pi |\langle f | V | i \rangle|^2 \delta(E_f - E_i) \frac{dn}{dE_f} dE_f$$

$$\rightarrow W = 2\pi |\langle f | V | i \rangle|^2 \left. \frac{dn}{dE_f} \right|_{E_f=E_i}$$

Nel caso di transizioni verso lo spettro continuo la δ di fatto scompare

$$\frac{dn}{dE_f} \quad \text{Densita' di stati finali/Intervallo di energia; Fattore di spazio delle fasi}$$

Fattore puramente cinematico (non dinamico) caratteristico dello stato finale
Incremento del numero di stati finali accessibili al sistema per incremento unitario dell'energia disponibile

Il fattore di spazio delle fasi - I

Significato:

Incremento del numero di stati finali accessibili al sistema per incremento unitario dell'energia disponibile

Esempio 1: Mode counting

Stato finale : particella libera, vincolata "in un segmento" 1-dimensionale di lunghezza L

$\psi(0) = \psi(L)$ Cond. al contorno periodiche $\rightarrow e^{ik0} = 1 = e^{ikL}$

$$\rightarrow kL = 2n\pi \rightarrow k = \frac{2\pi}{L}n$$

$$\rightarrow p = \hbar k = \frac{2\pi\hbar}{L}n \rightarrow n = \frac{L}{2\pi\hbar}p \rightarrow dn = \frac{L}{2\pi\hbar}dp$$

Fattore di densita' degli stati:

$$E = \frac{p^2}{2m} \rightarrow p = \sqrt{2mE} \rightarrow dp = \sqrt{\frac{m}{2E}}dE \rightarrow dn = \frac{L}{2\pi\hbar} \sqrt{\frac{m}{2E}}dE \rightarrow \frac{dn}{dE} = \frac{L}{2\pi\hbar} \sqrt{\frac{m}{2E}}$$

Il fattore di spazio delle fasi - II

Esempio 2: Mode counting

Stato finale: Particella libera in una 'scatola' 3D

$$\psi(0, y, z) = \psi(L, y, z) \quad \text{Cond. al contorno periodiche} \rightarrow e^{ik_x 0} = 1 = e^{ik_x L}$$

$$\rightarrow k_x L = 2n_x \pi \rightarrow k_x = \frac{2\pi}{L} n_x$$

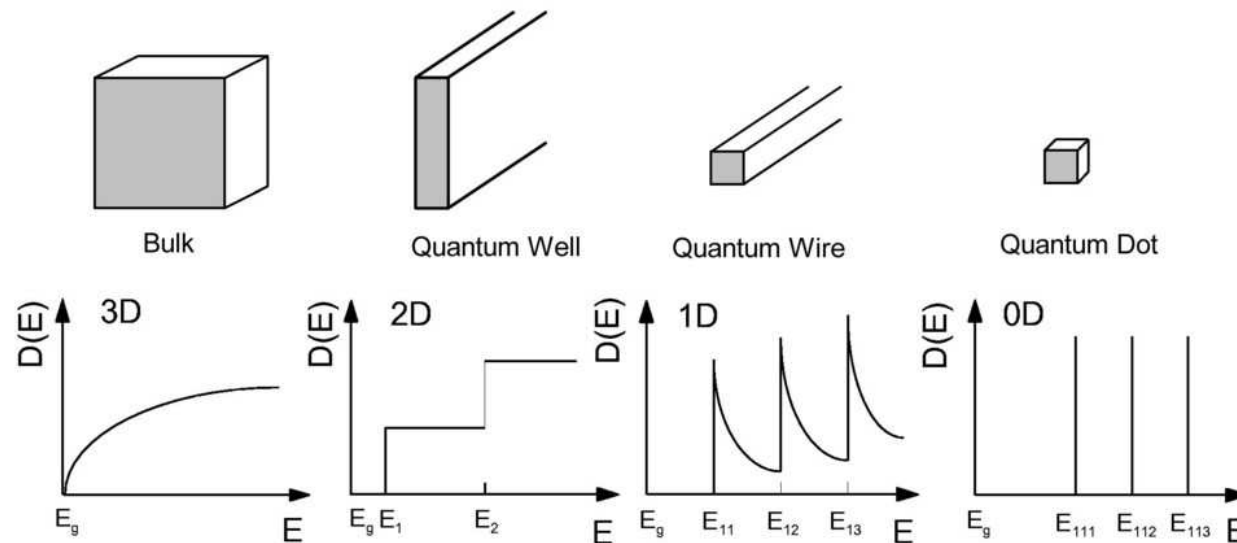
$$\rightarrow \begin{cases} p_x = \hbar k_x = \frac{2\pi\hbar}{L} n_x \rightarrow n_x = \frac{L}{2\pi\hbar} p_x \rightarrow dn_x = \frac{L}{2\pi\hbar} dp_x \\ p_y = \hbar k_y = \frac{2\pi\hbar}{L} n_y \rightarrow n_y = \frac{L}{2\pi\hbar} p_y \rightarrow dn_y = \frac{L}{2\pi\hbar} dp_y \\ p_z = \hbar k_z = \frac{2\pi\hbar}{L} n_z \rightarrow n_z = \frac{L}{2\pi\hbar} p_z \rightarrow dn_z = \frac{L}{2\pi\hbar} dp_z \end{cases} \rightarrow dn = \left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 d^3\mathbf{p} = \left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 p^2 dp d\Omega$$

Fattore di densita' degli stati (unita' naturali):

$$E = \frac{p^2}{2m} \rightarrow p = \sqrt{2mE} \rightarrow dp = \sqrt{\frac{m}{2E}} dE$$

$$\rightarrow dn = \left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 2mE \sqrt{\frac{m}{2E}} dE d\Omega = \left(\frac{L}{2\pi}\right)^3 m \sqrt{2mE} dE d\Omega$$

Il fattore di spazio delle fasi - III



Density of states in three-dimensional (3D), two-dimensional (2D), one-dimensional (1D) and zero-dimensional solids (e.g., artificial semiconductor structures)

The density of states of a solid (a metal, semiconductor, magnet, or superconductor) largely determines its physical properties